



مروری بر پیشینه‌های اساسی مدل‌سازی آماری



الهام تبریزی

دانشکده علوم ریاضی و کامپیوتر

آذر ۱۴۰۰

فهرست مطالب

- ۱ بخش یکم: شناساپذیری مدل و ضرورت آن
- ۲ بخش دوم: مطالعات شبیه‌سازی
- ۳ بخش سوم: چند قضیه در شناساپذیری مدل‌های آمیخته
- ۴ بخش چهارم: نتیجه‌گیری و پیشنهادها

بخش یکم

شناساندازی مدل و ضرورت آن

مدل آماری پارامتری

- در استنباط‌های آماری و نظریه‌ی تصمیم، یک مجموعه داده، تحقق یا مشاهده‌هایی از یک آزمایش تصادفی تعریف شده روی فضای احتمال (Ω, F, P) است.
- اندازه‌ی احتمال P ، جامعه نامیده می‌شود.
- یک جامعه معلوم است اگر و تنها اگر $P(A)$ به ازای هر مجموعه‌ی $A \in F$ ، مقداری معلوم باشد. در مسایل آماری، جامعه‌ی P حداقل نیمه معلوم است و ما مایل به کشف ویژگی‌هایی از جامعه P بر پایه‌ی نمونه‌ی در دسترس هستیم.
- همواره برای ساده‌تر شدن انجام هرگونه تحلیلی، یک مدل آماری روی جامعه‌ی P اعمال می‌شود.
- هر مدل آماری پارامتری، مجموعه‌ای از فرض‌ها را روی جامعه‌ی P اعمال می‌کند و بیان می‌دارد که جامعه‌ی P به خانواده‌ای پارامتری مثل $\{P_\theta : \theta \in \Theta\}$ تعلق دارد.
- $\mathcal{P} = \{N(\mu, \sigma^2) \mid (\mu, \sigma^2) \in \Theta\}$ ، $\theta' = (\mu, \sigma^2)$ ، $Y \sim N(\mu, \sigma^2)$

مثال ۱: شناسایی

$$\theta' = (\mu_1, \mu_2, \sigma^2), Y \sim N(\mu_1 + \mu_2, \sigma^2) \bullet$$

$$Y \sim N(5, 1) \bullet$$

$$(\mu_1, \mu_2, \sigma^2) = ? \iff \sigma^2 = 1 \text{ و } \mu_1 + \mu_2 = 5 \bullet$$

- ۱ شناسایی، یک ویژگی در مور توزیع احتمال مشاهده‌ها و یا مدل است نه برآوردگر یا روش برآورد.
- ۲ شناسایی، یک ویژگی لازم برای کفایت هر مدل آماری است و اگر مدلی شناسا نباشد، آن‌گاه هرگونه استنباط در مورد آن پیچیده خواهد شد.

مثال ۱: شناسانپذیری

$$\theta' = (\mu_1, \mu_2, \sigma^2), Y \sim N(\mu_1 + \mu_2, \sigma^2)$$

$$Y \sim N(5, 1)$$

$$(\mu_1, \mu_2, \sigma^2) = ? \iff \sigma^2 = 1 \text{ و } \mu_1 + \mu_2 = 5$$

- ۱ شناسانپذیری، یک ویژگی در مور توزیع احتمال مشاهده‌ها و یا مدل است نه برآوردگر یا روش برآورد.
- ۲ شناسانپذیری، یک ویژگی لازم برای کفایت هر مدل آماری است و اگر مدلی شناسا نباشد، آن‌گاه هرگونه استنباط در مورد آن پیچیده خواهد شد.

بخش دوم

مطالعات شبیه‌سازی

مدل ۱:

$$Y_i = X_i\beta + Z_i\mathbf{u}_i + \varepsilon_i = \begin{bmatrix} 1 & \vdots \\ \vdots & \vdots \end{bmatrix} \beta + \begin{bmatrix} 1 \\ \vdots \end{bmatrix} u_i + \varepsilon_i, \quad i = 1, \dots, N,$$

که در آن $u_i \sim N(0, \sigma_u^2)$ و $\varepsilon_i \sim N_{\mathbb{R}}\left(0, \sigma^2 \begin{bmatrix} 1 & \rho \\ \rho & 1 \end{bmatrix}\right)$

مدل ۲:

$$Y_i = X_i\beta + Z_i\mathbf{u}_i + \varepsilon_i = \begin{bmatrix} 1 & \vdots \\ \vdots & \vdots \end{bmatrix} \beta + \begin{bmatrix} 1 & 1/5 \\ \vdots & -1/5 \end{bmatrix} \mathbf{u}_i + \varepsilon_i, \quad i = 1, \dots, N,$$

که در آن $\mathbf{u}_i \sim N_{\mathbb{R}}\left(0, \begin{bmatrix} \sigma_u^2 & 0 \\ 0 & \sigma_u^2 \end{bmatrix}\right)$ و $\varepsilon_i \sim N_{\mathbb{R}}(0, \sigma^2 \mathbf{I}_{\mathbb{R}})$

مدل ۳:

$$Y_i = X_i\beta + Z_i\mathbf{u}_i + \varepsilon_i = \begin{bmatrix} 1 & \vdots \\ \vdots & \vdots \end{bmatrix} \beta + \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ \vdots & -1 \end{bmatrix} \mathbf{u}_i + \varepsilon_i, \quad i = 1, \dots, N,$$

که در آن $\mathbf{u}_i \sim N_{\mathbb{R}}(0, \sigma_u^2 \mathbf{I}_{\mathbb{R}})$ و $\varepsilon_i \sim N_{\mathbb{R}}(0, \sigma^2 \mathbf{I}_{\mathbb{R}})$

مدل ۱

$$Y_i = X_i\beta + Z_i\mathbf{u}_i + \varepsilon_i = \begin{bmatrix} 1 & \vdots \\ \vdots & \vdots \end{bmatrix} \beta + \begin{bmatrix} 1 \\ \vdots \end{bmatrix} u_i + \varepsilon_i, \quad i = 1, \dots, N,$$

$$\varepsilon_i \sim N_{\mathbb{R}}(\mathbf{0}, \sigma^2 \begin{bmatrix} 1 & \rho \\ \rho & 1 \end{bmatrix}) \text{ و } u_i \sim N(\mathbf{0}, \sigma_u^2)$$

مدل ۲

$$Y_i = X_i\beta + Z_i\mathbf{u}_i + \varepsilon_i = \begin{bmatrix} 1 & \vdots \\ \vdots & \vdots \end{bmatrix} \beta + \begin{bmatrix} 1 & 1/5 \\ \vdots & -1/5 \end{bmatrix} \mathbf{u}_i + \varepsilon_i, \quad i = 1, \dots, N,$$

$$\varepsilon_i \sim N_{\mathbb{R}}(\mathbf{0}, \sigma^2 \mathbf{I}_{\mathbb{R}}) \text{ و } \mathbf{u}_i \sim N_{\mathbb{R}}(\mathbf{0}, \begin{bmatrix} \sigma_u^2 & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \sigma_u^2 \end{bmatrix})$$

مدل ۳

$$Y_i = X_i\beta + Z_i\mathbf{u}_i + \varepsilon_i = \begin{bmatrix} 1 & \vdots \\ \vdots & \vdots \end{bmatrix} \beta + \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ \vdots & -1 \end{bmatrix} \mathbf{u}_i + \varepsilon_i, \quad i = 1, \dots, N,$$

$$\varepsilon_i \sim N_{\mathbb{R}}(\mathbf{0}, \sigma^2 \mathbf{I}_{\mathbb{R}}) \text{ و } \mathbf{u}_i \sim N_{\mathbb{R}}(\mathbf{0}, \sigma_u^2 \mathbf{I}_{\mathbb{R}})$$

۱ مدل ۱:

$$Y_i = X_i\beta + Z_i\mathbf{u}_i + \varepsilon_i = \begin{bmatrix} 1 & \vdots \\ \vdots & \vdots \end{bmatrix} \beta + \begin{bmatrix} 1 \\ \vdots \end{bmatrix} u_i + \varepsilon_i, \quad i = 1, \dots, N,$$

$$\varepsilon_i \sim N_{\mathbb{R}}(\mathbf{0}, \sigma^2 \begin{bmatrix} 1 & \rho \\ \rho & 1 \end{bmatrix}) \text{ و } u_i \sim N(\mathbf{0}, \sigma_u^2)$$

۲ مدل ۲:

$$Y_i = X_i\beta + Z_i\mathbf{u}_i + \varepsilon_i = \begin{bmatrix} 1 & \vdots \\ \vdots & \vdots \end{bmatrix} \beta + \begin{bmatrix} 1 & 1/5 \\ \vdots & -1/5 \end{bmatrix} \mathbf{u}_i + \varepsilon_i, \quad i = 1, \dots, N,$$

$$\varepsilon_i \sim N_{\mathbb{R}}(\mathbf{0}, \sigma^2 \mathbf{I}_{\mathbb{R}}) \text{ و } \mathbf{u}_i \sim N_{\mathbb{R}}(\mathbf{0}, \begin{bmatrix} \sigma_u^2 & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \sigma_u^2 \end{bmatrix})$$

۳ مدل ۳:

$$Y_i = X_i\beta + Z_i\mathbf{u}_i + \varepsilon_i = \begin{bmatrix} 1 & \vdots \\ \vdots & \vdots \end{bmatrix} \beta + \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ \vdots & -1 \end{bmatrix} \mathbf{u}_i + \varepsilon_i, \quad i = 1, \dots, N,$$

$$\varepsilon_i \sim N_{\mathbb{R}}(\mathbf{0}, \sigma^2 \mathbf{I}_{\mathbb{R}}) \text{ و } \mathbf{u}_i \sim N_{\mathbb{R}}(\mathbf{0}, \sigma_u^2 \mathbf{I}_{\mathbb{R}})$$

مشکل احتمالی ۱:

همگرا نشدن الگوریتم عددی برای محاسبه‌ی برآورد پارامترهای مدل

همگرا نشدن الگوریتم عددی برای محاسبه‌ی برآورد پارامترهای مدل

Tabel : تعداد دفعات همگرا شدن الگوریتم عددی طی ۱۰۰۰ بار شبیه‌سازی در نرم‌افزار R (روش REML)

| مدل ۳ | مدل ۲ | مدل ۱ | N |
|-------|-------|-------|------|
| ۱۰۰۰ | ۹۷۳ | ۱۰۰۰ | ۵۰۰ |
| ۹۹۹ | ۹۳۳ | ۱۰۰۰ | ۱۰۰۰ |

همگرا نشدن الگوریتم عددی برای محاسبه‌ی برآورد پارامترهای مدل

Tabel : تعداد دفعات همگرا شدن الگوریتم عددی طی ۱۰۰۰ بار شبیه‌سازی در نرم‌افزار R (روش REML)

| مدل ۳ | مدل ۲ | مدل ۱ | N |
|-------|-------|-------|------|
| ۱۰۰۰ | ۹۷۳ | ۱۰۰۰ | ۵۰۰ |
| ۹۹۹ | ۹۳۳ | ۱۰۰۰ | ۱۰۰۰ |

Tabel : عداد دفعات همگرا شدن الگوریتم عددی طی ده بار شبیه‌سازی در نرم‌افزار SPSS (روش REML)

| مدل ۳ | مدل ۲ | مدل ۱ | N |
|-------|-------|-------|------|
| ۰ | ۰ | ۱۰ | ۵۰۰ |
| ۰ | ۰ | ۱۰ | ۱۰۰۰ |

مشکل احتمالی ۲:

یکسان نبودن خروجی نرم افزارهای متفاوت برای داده‌های مشابه

مشکل احتمالی ۲:

یکسان نبودن خروجی نرم افزارهای متفاوت برای داده‌های مشابه

Tabel : برآورد پارامترهای ماتریس کوواریانس مدل به روش ML، با استفاده از نرم افزارهای R و SPSS

| LME | lme | SPSS | N | پارامتر | مدل |
|-------|-------|-------|------|------------------|-----|
| ۰.۹۹۸ | ۰.۹۹۵ | ۱.۰۶۵ | ۵۰۰ | $\sigma_u^2 = 1$ | ۱ |
| ۰.۹۵۳ | ۰.۹۸ | ۱.۰۱ | ۱۰۰۰ | | |
| ۰.۵۰۳ | ۰.۵۰۶ | ۰.۴۲۷ | ۵۰۰ | $\rho = 0.5$ | |
| ۰.۴۵۳ | ۰.۴۱ | ۰.۳۸۳ | ۱۰۰۰ | | |
| ۰.۴۹۴ | ۰.۴۹۷ | ۰.۴۲۹ | ۵۰۰ | $\sigma^2 = 0.5$ | |
| ۰.۵ | ۰.۴۶۳ | ۰.۴۴۳ | ۱۰۰۰ | | |

Tabel : (د/دمه).

| LME | lme | SPSS | N | پارامتر | مدل |
|-------|-------|--------|------|-----------------------|-----|
| ۰.۸۶۹ | ۰.۸۹۳ | ۰.۴۳۴ | ۵۰۰ | $\sigma_{u1}^2 = 1$ | |
| ۰.۹۹ | ۱.۰۳۶ | ۱.۲۳۷ | ۱۰۰۰ | | |
| ۰.۸۷۵ | ۰.۸۸۸ | ۰.۶۸۲ | ۵۰۰ | $\sigma_{u2}^2 = 0.8$ | ۲ |
| ۰.۸۶۱ | ۰.۸۸۲ | ۰.۹۷۱ | ۱۰۰۰ | | |
| ۰.۴۵۱ | ۰.۳۹۳ | ۱.۳۲ | ۵۰۰ | $\sigma^2 = 0.5$ | |
| ۰.۵۰۸ | ۰.۴۱۵ | ۰.۰۱۴۵ | ۱۰۰۰ | | |
| ۱.۰۲۲ | ۱.۱۲ | ۰.۸۵۲ | ۵۰۰ | $\sigma_u^2 = 1$ | ۳ |
| ۰.۹۵۱ | ۱.۰۴۳ | ۰.۷۹۲ | ۱۰۰۰ | | |
| ۰.۵۱۱ | ۰.۳۱۵ | ۰.۸۵۲ | ۵۰۰ | $\sigma^2 = 0.5$ | |
| ۰.۴۷۵ | ۰.۲۹۲ | ۰.۷۹۲ | ۱۰۰۰ | | |

Tabel : (د/دمه).

| LME | lme | SPSS | N | پارامتر | مدل |
|-------|-------|--------|------|-----------------------|-----|
| ۰.۸۶۹ | ۰.۸۹۳ | ۰.۴۳۴ | ۵۰۰ | $\sigma_{u1}^2 = 1$ | |
| ۰.۹۹ | ۱.۰۳۶ | ۱.۲۳۷ | ۱۰۰۰ | | |
| ۰.۸۷۵ | ۰.۸۸۸ | ۰.۶۸۲ | ۵۰۰ | $\sigma_{u2}^2 = 0.8$ | ۲ |
| ۰.۸۶۱ | ۰.۸۸۲ | ۰.۹۷۱ | ۱۰۰۰ | | |
| ۰.۴۵۱ | ۰.۳۹۳ | ۱.۳۲ | ۵۰۰ | $\sigma^2 = 0.5$ | |
| ۰.۵۰۸ | ۰.۴۱۵ | ۰.۰۱۴۵ | ۱۰۰۰ | | |
| ۱.۰۲۲ | ۱.۱۲ | ۰.۸۵۲ | ۵۰۰ | $\sigma_u^2 = 1$ | ۳ |
| ۰.۹۵۱ | ۱.۰۴۳ | ۰.۷۹۲ | ۱۰۰۰ | | |
| ۰.۵۱۱ | ۰.۳۱۵ | ۰.۸۵۲ | ۵۰۰ | $\sigma^2 = 0.5$ | |
| ۰.۴۷۵ | ۰.۲۹۲ | ۰.۷۹۲ | ۱۰۰۰ | | |

Tabel : (د/دمه).

| LME | lme | SPSS | N | پارامتر | مدل |
|-------|-------|-------|------|-----------------------|-----|
| ۰.۸۶۹ | ۰.۸۹۳ | ۰.۴۳۴ | ۵۰۰ | $\sigma_{u1}^2 = 1$ | |
| ۰.۹۹ | ۱.۰۳۶ | ۱.۲۳۷ | ۱۰۰۰ | | |
| ۰.۸۷۵ | ۰.۸۸۸ | ۰.۶۸۲ | ۵۰۰ | $\sigma_{u2}^2 = 0.8$ | ۲ |
| ۰.۸۶۱ | ۰.۸۸۲ | ۰.۹۷۱ | ۱۰۰۰ | | |
| ۰.۴۵۱ | ۰.۳۹۳ | ۱.۳۲ | ۵۰۰ | $\sigma^2 = 0.5$ | |
| ۰.۵۰۸ | ۰.۴۱۵ | ۰.۱۴۵ | ۱۰۰۰ | | |
| ۱.۰۲۲ | ۱.۱۲ | ۰.۸۵۲ | ۵۰۰ | $\sigma_u^2 = 1$ | ۳ |
| ۰.۹۵۱ | ۱.۰۴۳ | ۰.۷۹۲ | ۱۰۰۰ | | |
| ۰.۵۱۱ | ۰.۳۱۵ | ۰.۸۵۲ | ۵۰۰ | $\sigma^2 = 0.5$ | |
| ۰.۴۷۵ | ۰.۲۹۲ | ۰.۷۹۲ | ۱۰۰۰ | | |

Tabel : (د/دمه).

| LME | lme | SPSS | N | پارامتر | مدل |
|-------|-------|-------|------|-----------------------|-----|
| ۰.۸۶۹ | ۰.۸۹۳ | ۰.۴۳۴ | ۵۰۰ | $\sigma_{u1}^2 = 1$ | |
| ۰.۹۹ | ۱.۰۳۶ | ۱.۲۳۷ | ۱۰۰۰ | | |
| ۰.۸۷۵ | ۰.۸۸۸ | ۰.۶۸۲ | ۵۰۰ | $\sigma_{u2}^2 = 0.8$ | ۲ |
| ۰.۸۶۱ | ۰.۸۸۲ | ۰.۹۷۱ | ۱۰۰۰ | | |
| ۰.۴۵۱ | ۰.۳۹۳ | ۱.۳۲ | ۵۰۰ | $\sigma^2 = 0.5$ | |
| ۰.۵۰۸ | ۰.۴۱۵ | ۰.۱۴۵ | ۱۰۰۰ | | |
| ۱.۰۲۲ | ۱.۱۲ | ۰.۸۵۲ | ۵۰۰ | $\sigma_u^2 = 1$ | |
| ۰.۹۵۱ | ۱.۰۴۳ | ۰.۷۹۲ | ۱۰۰۰ | | |
| ۰.۵۱۱ | ۰.۳۱۵ | ۰.۸۵۲ | ۵۰۰ | $\sigma^2 = 0.5$ | ۳ |
| ۰.۴۷۵ | ۰.۲۹۲ | ۰.۷۹۲ | ۱۰۰۰ | | |

مشکل احتمالی ۳:

ناتوانی نرم افزار در ساختن فواصل اطمینان

مشکل احتمالی ۳:

ناتوانی نرم افزار در ساختن فواصل اطمینان

Tabel : تعداد دفعات موفق ساخته شدن فواصل اطمینان طی ۱۰۰۰ بار شبیه سازی در نرم افزار R

| مدل ۳ | مدل ۲ | مدل ۱ | N |
|-------|-------|-------|------|
| ۴۴۷ | ۵۳۲ | ۴۵۲ | ۵۰۰ |
| ۹۶۸ | ۶۷۴ | ۴۷۳ | ۱۰۰۰ |

مشکل احتمالی ۴:

گزارش کردن خطای استاندارد صفر و یا خیلی بزرگ برای پارامترهای ماتریس کوواریانس

گزارش کردن خطای استاندارد صفر و یا خیلی بزرگ برای پارامترهای ماتریس کوواریانس

Tabel : چندک‌های انحراف استاندارد برای پارامترهای ماتریس کوواریانس به روش ML در نرم‌افزار R طی ۱۰۰۰ بار شبیه‌سازی

| ۱۰۰٪ | ۹۹٪ | ۹۵٪ | ۹۰٪ | ۸۰٪ | ۶۰٪ | ۵۰٪ | ۵٪ | ۱٪ | ۰٪ | N | پارامتر | مدل |
|--------|------|------|------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|------|------------------|-----|
| ۲۴۴۸.۶ | ۴۶.۶ | ۱۹.۳ | ۱۳.۴ | ۹ | ۶.۲ | ۵.۴ | ۳.۱ | ۲.۷ | ۲.۳ | ۵۰۰ | $\sigma_u^2 = 1$ | ۱ |
| ۱۳۴.۹ | ۲۱.۸ | ۱۱.۸ | ۸.۹ | ۶.۲ | ۴.۳ | ۳.۷ | ۲.۲ | ۲ | ۱.۸ | ۱۰۰۰ | | |
| ۲۶۴۱ | ۴۵.۸ | ۱۹.۴ | ۱۲.۹ | ۸.۷ | ۶.۲ | ۵.۴ | ۳.۲ | ۲.۹ | ۲.۵ | ۵۰۰ | $\rho = 0.5$ | ۱ |
| ۱۳۴.۵ | ۲۱.۴ | ۱۱.۷ | ۸.۸ | ۶.۲ | ۴.۳ | ۳.۸ | ۲.۳ | ۲ | ۱.۸ | ۱۰۰۰ | | |
| ۲۴۴۸.۸ | ۴۶.۶ | ۱۹.۳ | ۱۳.۴ | ۹ | ۶.۲ | ۵.۴ | ۳.۱ | ۲.۷ | ۲.۳ | ۵۰۰ | $\sigma^2 = 0.5$ | ۱ |
| ۱۳۴.۹ | ۲۱.۸ | ۱۱.۸ | ۸.۹ | ۶.۲ | ۴.۳ | ۳.۷ | ۲.۲ | ۲ | ۱.۸ | ۱۰۰۰ | | |

گزارش کردن خطای استاندارد صفر و یا خیلی بزرگ برای پارامترهای ماتریس کوواریانس

Tabel : چندک‌های انحراف استاندارد برای پارامترهای ماتریس کوواریانس به روش ML در نرم‌افزار R طی ۱۰۰۰ بار شبیه‌سازی

| مدل | پارامتر | N | ۰٪ | ۱٪ | ۵٪ | ۵۰٪ | ۶۰٪ | ۸۰٪ | ۹۰٪ | ۹۵٪ | ۹۹٪ | ۱۰۰٪ |
|-----|------------------|------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|------|------|------|--------|
| ۱ | $\sigma_u^2 = 1$ | ۵۰۰ | ۲.۳ | ۲.۷ | ۳.۱ | ۵.۴ | ۶.۲ | ۹ | ۱۳.۴ | ۱۹.۳ | ۴۶.۶ | ۲۴۴۸.۶ |
| | | ۱۰۰۰ | ۱.۸ | ۲ | ۲.۲ | ۳.۷ | ۴.۳ | ۶.۲ | ۸.۹ | ۱۱.۸ | ۲۱.۸ | ۱۳۴.۹ |
| ۱ | $\rho = 0.5$ | ۵۰۰ | ۲.۵ | ۲.۹ | ۳.۲ | ۵.۴ | ۶.۲ | ۸.۷ | ۱۲.۹ | ۱۹.۴ | ۴۵.۸ | ۲۶۴۱ |
| | | ۱۰۰۰ | ۱.۸ | ۲ | ۲.۳ | ۳.۸ | ۴.۳ | ۶.۲ | ۸.۸ | ۱۱.۷ | ۲۱.۴ | ۱۳۴.۵ |
| | $\sigma^2 = 0.5$ | ۵۰۰ | ۲.۳ | ۲.۷ | ۳.۱ | ۵.۴ | ۶.۲ | ۹ | ۱۳.۴ | ۱۹.۳ | ۴۶.۶ | ۲۴۴۸.۸ |
| | | ۱۰۰۰ | ۱.۸ | ۲ | ۲.۲ | ۳.۷ | ۴.۳ | ۶.۲ | ۸.۹ | ۱۱.۸ | ۲۱.۸ | ۱۳۴.۹ |

.(د/مه) : Tabel

| ۱۰۰٪ | ۹۹٪ | ۹۵٪ | ۹۰٪ | ۸۰٪ | ۶۰٪ | ۵۰٪ | ۵٪ | ۱٪ | ۰٪ | N | پارامتر | مدل |
|-------|------|------|------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|------|-----------------------|-----|
| ۱۴۷.۸ | ۲۳.۱ | ۹.۴ | ۶.۹ | ۴.۸ | ۳.۵ | ۳.۱ | ۱.۸ | ۱.۶ | ۱.۲ | ۵۰۰ | $\sigma_{u1}^2 = 1$ | |
| ۲.۴ | ۲.۴ | ۲.۴ | ۲.۴ | ۲.۴ | ۲.۴ | ۲.۴ | ۲.۴ | ۲.۴ | ۲.۴ | ۱۰۰۰ | | |
| ۶۵.۷ | ۱۰.۲ | ۴.۲ | ۳ | ۲.۱ | ۱.۵ | ۱.۳ | ۰.۸ | ۰.۷ | ۰.۵ | ۵۰۰ | $\sigma_{u2}^2 = 0.8$ | ۲ |
| ۱ | ۱ | ۱ | ۱ | ۱ | ۱ | ۱ | ۱ | ۱ | ۱ | ۱۰۰۰ | | |
| ۲۹۵.۸ | ۴۶.۳ | ۱۸.۹ | ۱۳.۹ | ۹.۷ | ۷.۱ | ۶.۲ | ۳.۶ | ۳.۲ | ۲.۶ | ۵۰۰ | $\sigma^2 = 0.5$ | |
| ۴.۸ | ۴.۸ | ۴.۸ | ۴.۸ | ۴.۸ | ۴.۸ | ۴.۸ | ۴.۸ | ۴.۸ | ۴.۸ | ۱۰۰۰ | | |
| ۱۴ | ۱۳.۳ | ۱۲.۳ | ۸.۷ | ۴.۹ | ۳.۶ | ۳.۳ | ۱.۹ | ۰ | ۰ | ۵۰۰ | $\sigma_u^2 = 1$ | |
| ۹.۵ | ۹.۱ | ۶.۳ | ۴.۴ | ۳.۳ | ۲.۴ | ۲.۲ | ۲.۳ | ۰ | ۰ | ۱۰۰۰ | | |
| ۲۸.۱ | ۲۶.۷ | ۲۴.۷ | ۱۷.۵ | ۹.۸ | ۷.۳ | ۶.۶ | ۳.۸ | ۰ | ۰ | ۵۰۰ | $\sigma^2 = 0.5$ | ۳ |
| ۱۹ | ۱۸.۳ | ۱۲.۶ | ۸.۸ | ۶.۶ | ۴.۸ | ۴.۵ | ۲.۶ | ۰ | ۰ | ۱۰۰۰ | | |

Tabel : چندک‌های انحراف استاندارد برای پارامترهای کوواریانس به روش ML در نرم‌افزار SPSS طی ۱۰ بار شبیه‌سازی

| مدل | پارامتر | N | ۰٪ | ۱٪ | ۵٪ | ۵۰٪ | ۶۰٪ | ۸۰٪ | ۹۰٪ | ۹۵٪ | ۹۹٪ | ۱۰۰٪ |
|-----|-----------------------|------|------|------|------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|
| ۱ | $\sigma_u^2 = 1$ | ۵۰۰ | ۱۲.۶ | ۱۲.۹ | ۱۴.۴ | ۲۸۴.۵ | ۲۸۹.۶ | ۳۰۳.۶ | ۳۱۴.۱ | ۳۱۴.۳ | ۳۱۴.۵ | ۳۱۴.۶ |
| | | ۱۰۰۰ | ۹.۷ | ۹.۷ | ۱۰ | ۲۶.۴ | ۳۶ | ۴۴.۲ | ۸۸.۵ | ۱۴۷ | ۱۹۳.۸ | ۲۰۵.۵ |
| | $\rho = 0.5$ | ۵۰۰ | ۱۶.۴ | ۱۶.۸ | ۱۸.۵ | ۳۹۱.۶ | ۳۹۲.۴ | ۳۹۳.۴ | ۳۹۵.۴ | ۳۹۵.۸ | ۳۹۶.۲ | ۳۹۶.۳ |
| | | ۱۰۰۰ | ۱۳.۴ | ۱۳.۴ | ۱۳.۴ | ۳۶ | ۴۹.۱ | ۵۹.۸ | ۱۱۵.۷ | ۱۹۷.۱ | ۲۶۲.۲ | ۲۷۸.۵ |
| | $\sigma^2 = 0.5$ | ۵۰۰ | ۱۲.۶ | ۱۲.۹ | ۱۴.۴ | ۲۸۴.۲ | ۲۸۹.۲ | ۳۰۲.۶ | ۳۱۴.۱ | ۳۱۴.۳ | ۳۱۴.۵ | ۳۱۴.۶ |
| | | ۱۰۰۰ | ۹.۷ | ۹.۷ | ۱۰ | ۲۶.۴ | ۳۶ | ۴۴.۲ | ۸۸.۵ | ۱۴۷ | ۱۹۳.۸ | ۲۰۵.۵ |
| ۲ | $\sigma_{u1}^2 = 1$ | ۵۰۰ | ۰.۰۷ | ۰.۰۷ | ۰.۰۷ | ۰.۱۲ | ۰.۱۴ | ۰.۱۵ | ۰.۱۵ | ۰.۱۵ | ۰.۱۵ | ۰.۱۵ |
| | | ۱۰۰۰ | ۰.۰۱ | ۰.۰۱ | ۰.۰۲ | ۰.۰۵ | ۰.۰۶ | ۰.۰۱ | ۲.۴ | ۰.۰۱ | ۰.۰۱ | ۰.۰۱ |
| | $\sigma_{u2}^2 = 0.8$ | ۵۰۰ | . | . | . | . | . | ۰.۰۵ | ۰.۰۵ | ۰.۰۵۵ | ۰.۰۵۹ | ۰.۰۶ |
| | | ۱۰۰۰ | . | . | . | ۰.۰۳ | ۰.۰۳ | ۰.۰۴ | ۰.۰۴ | ۰.۰۴ | ۰.۰۴ | ۰.۰۴ |
| | $\sigma^2 = 0.5$ | ۵۰۰ | . | . | . | ۰.۲۴ | ۰.۲۵ | ۰.۲۵ | ۰.۲۵ | ۰.۲۶ | ۰.۲۶ | ۰.۲۶ |
| | | ۱۰۰۰ | . | . | . | . | . | ۰.۱۷ | ۰.۱۷ | ۰.۱۷ | ۰.۱۸ | ۰.۱۸ |

Tabel : چندک‌های انحراف استاندارد برای پارامترهای کوواریانس به روش ML در نرم‌افزار SPSS طی ۱۰ بار شبیه‌سازی

| مدل | پارامتر | N | ۰٪ | ۱٪ | ۵٪ | ۵۰٪ | ۶۰٪ | ۸۰٪ | ۹۰٪ | ۹۵٪ | ۹۹٪ | ۱۰۰٪ |
|-----|-----------------------|------|------|------|------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|
| ۱ | $\sigma_u^2 = 1$ | ۵۰۰ | ۱۲.۶ | ۱۲.۹ | ۱۴.۴ | ۲۸۴.۵ | ۲۸۹.۶ | ۳۰۳.۶ | ۳۱۴.۱ | ۳۱۴.۳ | ۳۱۴.۵ | ۳۱۴.۶ |
| | | ۱۰۰۰ | ۹.۷ | ۹.۷ | ۱۰ | ۲۶.۴ | ۳۶ | ۴۴.۲ | ۸۸.۵ | ۱۴۷ | ۱۹۳.۸ | ۲۰۵.۵ |
| | $\rho = 0.5$ | ۵۰۰ | ۱۶.۴ | ۱۶.۸ | ۱۸.۵ | ۳۹۱.۶ | ۳۹۲.۴ | ۳۹۳.۴ | ۳۹۵.۴ | ۳۹۵.۸ | ۳۹۶.۲ | ۳۹۶.۳ |
| | | ۱۰۰۰ | ۱۳.۴ | ۱۳.۴ | ۱۳.۴ | ۳۶ | ۴۹.۱ | ۵۹.۸ | ۱۱۵.۷ | ۱۹۷.۱ | ۲۶۲.۲ | ۲۷۸.۵ |
| | $\sigma^2 = 0.5$ | ۵۰۰ | ۱۲.۶ | ۱۲.۹ | ۱۴.۴ | ۲۸۴.۲ | ۲۸۹.۲ | ۳۰۲.۶ | ۳۱۴.۱ | ۳۱۴.۳ | ۳۱۴.۵ | ۳۱۴.۶ |
| | | ۱۰۰۰ | ۹.۷ | ۹.۷ | ۱۰ | ۲۶.۴ | ۳۶ | ۴۴.۲ | ۸۸.۵ | ۱۴۷ | ۱۹۳.۸ | ۲۰۵.۵ |
| ۲ | $\sigma_{u1}^2 = 1$ | ۵۰۰ | ۰.۰۷ | ۰.۰۷ | ۰.۰۷ | ۰.۱۲ | ۰.۱۴ | ۰.۱۵ | ۰.۱۵ | ۰.۱۵ | ۰.۱۵ | ۰.۱۵ |
| | | ۱۰۰۰ | ۰.۰۱ | ۰.۰۱ | ۰.۰۲ | ۰.۰۵ | ۰.۰۶ | ۰.۰۱ | ۲.۴ | ۰.۰۱ | ۰.۰۱ | ۰.۰۱ |
| | $\sigma_{u2}^2 = 0.8$ | ۵۰۰ | . | . | . | . | . | ۰.۰۵ | ۰.۰۵۱ | ۰.۰۵۵ | ۰.۰۵۹ | ۰.۰۶ |
| | | ۱۰۰۰ | . | . | . | . | ۰.۰۳ | ۰.۰۳ | ۰.۰۴ | ۰.۰۴ | ۰.۰۴ | ۰.۰۴ |
| | $\sigma^2 = 0.5$ | ۵۰۰ | . | . | . | ۰.۲۴ | ۰.۲۵ | ۰.۲۵ | ۰.۲۶ | ۰.۲۶ | ۰.۲۶ | ۰.۲۷ |
| | | ۱۰۰۰ | . | . | . | . | . | ۰.۱۷ | ۰.۱۷ | ۰.۱۸ | ۰.۱۸ | ۰.۱۸ |

Tabel : (د/د) .

| مدل | پارامتر | N | ۰٪ | ۱٪ | ۵٪ | ۵۰٪ | ۶۰٪ | ۸۰٪ | ۹۰٪ | ۹۵٪ | ۹۹٪ | ۱۰۰٪ |
|-----|------------------|------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|
| ۳ | $\sigma_u^2 = 1$ | ۵۰۰ | ۰ | ۰ | ۰ | ۰ | ۰ | ۰ | ۰ | ۰ | ۰ | ۰ |
| | | ۱۰۰۰ | ۰ | ۰ | ۰ | ۰ | ۰ | ۰ | ۰ | ۰ | ۰ | ۰ |
| ۳ | $\sigma^2 = 0.5$ | ۵۰۰ | ۰.۰۱ | ۰.۰۱ | ۰.۰۱ | ۰.۰۱۱ | ۰.۰۱۱ | ۰.۰۳۱ | ۰.۱۱۴ | ۰.۱۱۴ | ۰.۱۱۴ | ۰.۱۱۵ |
| | | ۱۰۰۰ | ۰.۰۷۴ | ۰.۰۷۴ | ۰.۰۷۴ | ۰.۰۷۷ | ۰.۰۷۹ | ۰.۰۸۲ | ۰.۰۸۲ | ۰.۰۸۲ | ۰.۰۸۲ | ۰.۰۸۳ |

Tabel : (د/د) .

| مدل | پارامتر | N | ۰٪ | ۱٪ | ۵٪ | ۵۰٪ | ۶۰٪ | ۸۰٪ | ۹۰٪ | ۹۵٪ | ۹۹٪ | ۱۰۰٪ |
|-----|------------------|------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|
| ۳ | $\sigma_u^2 = 1$ | ۵۰۰ | . | . | . | . | . | . | . | . | . | . |
| | | ۱۰۰۰ | . | . | . | . | . | . | . | . | . | . |
| ۳ | $\sigma^2 = 0.5$ | ۵۰۰ | ۰.۰۱ | ۰.۰۱ | ۰.۰۱ | ۰.۰۱۱ | ۰.۰۱۱ | ۰.۰۳۱ | ۰.۱۱۴ | ۰.۱۱۴ | ۰.۱۱۴ | ۰.۱۱۵ |
| | | ۱۰۰۰ | ۰.۰۷۴ | ۰.۰۷۴ | ۰.۰۷۴ | ۰.۰۷۷ | ۰.۰۷۹ | ۰.۰۸۲ | ۰.۰۸۲ | ۰.۰۸۲ | ۰.۰۸۲ | ۰.۰۸۲ |

مشکل احتمالی ۵.

گزارش کردن فاصله اطمینان‌های نامعقول برای پارامترهای کوواریانس

گزارش کردن فاصله اطمینان‌های نامعقول برای پارامترهای کوواریانس

جدول: چندک‌های طول ۹۵ درصد پارامترهای ماتریس کوواریانس به روش REML در نرم‌افزار R طی ۱۰۰۰ بار شبیه‌سازی

| مدل | پارامتر | N | ۰% | ۱% | ۵% | ۵۰% | ۶۰% | ۸۰% | ۹۰% | ۹۵% | ۹۹% | ۱۰۰% |
|-----|----------------------------|------|------|------|------|-----|-----|-----|------|------|-------|----------------------|
| | $\sigma_u = 1$ | ۵۰۰ | ۰/۳ | ۰/۳ | ۰/۴ | ۰/۷ | ۰/۷ | ۱/۲ | ۱/۹ | ۲/۷ | ۸/۹ | 2×10^4 |
| | | ۱۰۰۰ | ۰/۱ | ۰/۲ | ۰/۲ | ۰/۴ | ۰/۴ | ۰/۷ | ۱ | ۱/۶ | ۶ | $1/8 \times 10^2$ |
| ۱ | $\rho = 0.5$ | ۵۰۰ | ۰/۶ | ۰/۷ | ۰/۸ | ۱/۳ | ۱/۴ | ۱/۷ | ۱/۹ | ۱/۹ | ۱/۹ | 2×10^4 |
| | | ۱۰۰۰ | ۰/۵ | ۰/۵ | ۰/۶ | ۱ | ۱/۲ | ۱/۵ | ۱/۸ | ۱/۹ | ۱/۹ | ۲ |
| | $\sigma = \sqrt{0.5}$ | ۵۰۰ | ۰/۴ | ۰/۵ | ۰/۶ | ۱/۱ | ۱/۲ | ۲ | ۳/۷ | ۷ | ۵۶/۳ | 5.1×10^9 |
| | | ۱۰۰۰ | ۰/۳ | ۰/۳ | ۰/۳ | ۰/۶ | ۱/۲ | ۱/۲ | ۲/۲ | ۴ | ۶۴/۹ | 5.4×10^{28} |
| | $\sigma_{u1} = 1$ | ۵۰۰ | ۰/۱ | ۰/۱ | ۰/۲ | ۰/۳ | ۰/۴ | ۰/۵ | ۰/۸ | ۱/۲ | ۳/۴ | 2.5×10^2 |
| | | ۱۰۰۰ | ۰/۰۸ | ۰/۱ | ۰/۱ | ۰/۱ | ۰/۱ | ۰/۲ | ۰/۳ | ۰/۵ | ۱/۲ | ۴/۴ |
| ۲ | $\sigma_{u2} = \sqrt{0.8}$ | ۵۰۰ | ۰/۱ | ۰/۱ | ۰/۱ | ۰/۲ | ۰/۳ | ۰/۴ | ۰/۵۱ | ۰/۸ | ۱/۲ | 1.7×10^2 |
| | | ۱۰۰۰ | ۰/۰۸ | ۰/۰۹ | ۰/۰۹ | ۰/۱ | ۰/۱ | ۰/۱ | ۰/۲ | ۰/۲ | ۰/۷ | ۲ |
| | $\sigma = \sqrt{0.5}$ | ۵۰۰ | ۰/۶ | ۰/۷ | ۰/۸ | ۱/۴ | ۱/۶ | ۲/۷ | ۵ | ۱۱/۹ | ۴۰۳/۸ | 9.4×10^{18} |
| | | ۱۰۰۰ | ۰/۳ | ۰/۳ | ۰/۳ | ۰/۵ | ۰/۶ | ۰/۹ | ۱/۳ | ۲/۱ | ۱۶/۷ | ۴۸۴۱۰۱ |

گزارش کردن فاصله اطمینان‌های نامعقول برای پارامترهای کوواریانس

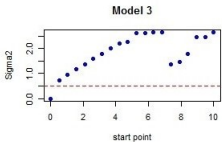
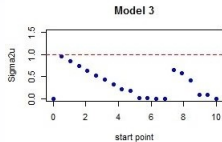
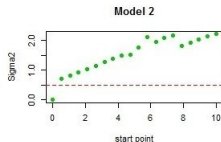
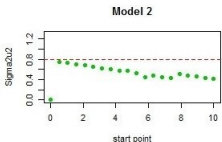
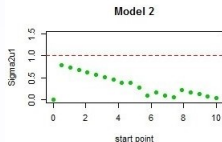
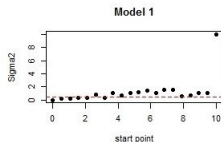
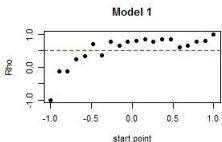
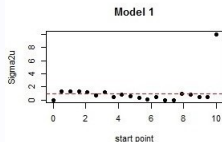
| مدل | پارامتر | N | ۰٪ | ۱٪ | ۵٪ | ۵٪ | ۶۰٪ | ۸۰٪ | ۹۰٪ | ۹۵٪ | ۹۹٪ | ۱۰۰٪ |
|-----|----------------------------|------|------|------|------|-----|-----|-----|-----|------|-------|----------------------|
| | $\sigma_{u1} = 1$ | ۵۰۰ | ۰٫۳ | ۰٫۳ | ۰٫۴ | ۰٫۷ | ۰٫۷ | ۱٫۲ | ۱٫۹ | ۲٫۷ | ۸٫۹ | ۲×10^4 |
| | | ۱۰۰۰ | ۰٫۱ | ۰٫۲ | ۰٫۲ | ۰٫۴ | ۰٫۴ | ۰٫۷ | ۱ | ۱٫۶ | ۶ | $1/8 \times 10^3$ |
| ۱ | $\rho = ۰٫۵$ | ۵۰۰ | ۰٫۶ | ۰٫۷ | ۰٫۸ | ۱٫۳ | ۱٫۴ | ۱٫۷ | ۱٫۹ | ۱٫۹ | ۱٫۹ | ۲×10^4 |
| | | ۱۰۰۰ | ۰٫۵ | ۰٫۵ | ۰٫۶ | ۱ | ۱٫۲ | ۱٫۵ | ۱٫۸ | ۱٫۹ | ۱٫۹ | ۲ |
| | $\sigma = \sqrt{۰٫۵}$ | ۵۰۰ | ۰٫۴ | ۰٫۵ | ۰٫۶ | ۱٫۱ | ۱٫۲ | ۲ | ۳٫۷ | ۷ | ۵۶٫۳ | $۵٫۱ \times 10^9$ |
| | | ۱۰۰۰ | ۰٫۳ | ۰٫۳ | ۰٫۳ | ۰٫۶ | ۰٫۷ | ۱٫۲ | ۲٫۲ | ۴ | ۶۴٫۹ | $۵٫۴ \times 10^{28}$ |
| | $\sigma_{u1} = 1$ | ۵۰۰ | ۰٫۱ | ۰٫۱ | ۰٫۲ | ۰٫۳ | ۰٫۴ | ۰٫۵ | ۰٫۸ | ۱٫۲ | ۳٫۴ | $۲٫۵ \times 10^3$ |
| | | ۱۰۰۰ | ۰٫۰۸ | ۰٫۱ | ۰٫۱ | ۰٫۱ | ۰٫۱ | ۰٫۲ | ۰٫۲ | ۰٫۳ | ۰٫۵ | ۱٫۲ |
| ۲ | $\sigma_{u2} = \sqrt{۰٫۸}$ | ۵۰۰ | ۰٫۱ | ۰٫۱ | ۰٫۱ | ۰٫۲ | ۰٫۲ | ۰٫۳ | ۰٫۴ | ۰٫۵ | ۰٫۸ | $1/7 \times 10^3$ |
| | | ۱۰۰۰ | ۰٫۰۸ | ۰٫۰۹ | ۰٫۰۹ | ۰٫۱ | ۰٫۱ | ۰٫۱ | ۰٫۱ | ۰٫۲ | ۰٫۲ | ۰٫۷ |
| | $\sigma = \sqrt{۰٫۵}$ | ۵۰۰ | ۰٫۶ | ۰٫۷ | ۰٫۸ | ۱٫۴ | ۱٫۶ | ۲٫۷ | ۵ | ۱۱٫۹ | ۴۰۳٫۸ | $9/4 \times 10^{18}$ |
| | | ۱۰۰۰ | ۰٫۳ | ۰٫۳ | ۰٫۳ | ۰٫۵ | ۰٫۶ | ۰٫۹ | ۱٫۳ | ۲٫۱ | ۱۶٫۷ | ۴۸۴۱۰۱ |

Tabel : (د/د/مه).

| ۱۰۰٪ | ۹۹٪ | ۹۵٪ | ۹۰٪ | ۸۰٪ | ۶۰٪ | ۵۰٪ | ۵٪ | ۱٪ | ٪ | N | پارامتر | مدل |
|----------------------|---------|------|------|-----|-----|-----|-----|-----|------|------|-----------------------|-----|
| $1,3 \times 10^4$ | ۴,۶ | ۱,۶ | ۱,۱ | ۰,۷ | ۰,۵ | ۰,۴ | ۰,۲ | ۰,۲ | ۰,۲ | ۵۰۰ | $\sigma_u = 1$ | ۳ |
| ۳,۴ | ۰,۵ | ۰,۳ | ۰,۲ | ۰,۲ | ۰,۱ | ۰,۱ | ۰,۱ | ۰,۱ | ۰,۰۹ | ۱۰۰۰ | | |
| $6,1 \times 10^{28}$ | ۲۸۱۶۵,۳ | ۹۹,۹ | ۲۱,۲ | ۶,۷ | ۳,۲ | ۲,۶ | ۱,۲ | ۱ | ۰,۹ | ۵۰۰ | $\sigma = \sqrt{0,5}$ | |
| ۵۴۷۲۰۲ | ۳,۹ | ۱,۵ | ۱,۱ | ۰,۸ | ۰,۶ | ۰,۵ | ۰,۴ | ۰,۴ | ۰,۴ | ۱۰۰۰ | | |

تغییر برآورد پارامترهای شناساناپذیر با عوض کردن مقادیر اولیه

تغییر برآورد پارامترهای شناسانانپذیر با عوض کردن مقادیر اولیه



شناسایی بر اساس خانواده‌ای از توزیع‌های آماری: مدل آماری (۱)، تعریف شده به واسطه‌ی خانواده‌ای از توزیع‌ها بر پایه‌ی بردار تصادفی \mathbf{Y} که تحت بردار پارامتری θ ، پارامتری شده است را در نظر بگیرید:

$$(۱) \quad P = \{P_{\theta} : \theta \in \Theta\}$$

که در آن P_{θ} توزیع بردار تصادفی \mathbf{Y} و پارامتری شده به واسطه‌ی بردار پارامتری θ و Θ اشاره به فضای پارامتر دارد. این مدل روی فضای پارامتری Θ ، شناسایی است
اگر به ازای تمام مقادیر y موجود در تکیه‌گاه $P_{\theta^*}^y = P_{\theta}^y$ ، آن‌گاه $\theta = \theta^*$.

شناسایی بر اساس خانواده‌ای از توزیع‌های آماری: مدل آماری (۱)، تعریف شده به واسطه‌ی خانواده‌ای از توزیع‌ها بر پایه‌ی بردار تصادفی \mathbf{Y} که تحت بردار پارامتری θ ، پارامتری شده است را در نظر بگیرید:

$$(۱) \quad P = \{P_{\theta} : \theta \in \Theta\}$$

که در آن P_{θ} توزیع بردار تصادفی \mathbf{Y} و پارامتری شده به واسطه‌ی بردار پارامتری θ و Θ اشاره به فضای پارامتر دارد. این مدل روی فضای پارامتری Θ ، شناسایی است

اگر به ازای تمام مقادیر y موجود در تکیه‌گاه $P_{\theta^*}^y = P_{\theta}^y$ ، آن‌گاه $\theta = \theta^*$.



$$\theta \rightarrow P_{\theta}$$

For all $y \in \mathcal{S}_y$???

$:Y \sim INFBE(\alpha, \lambda, \mu, \phi)$ ①

$f^{INFBE}(y; \alpha, \lambda, \mu, \phi) = f^{INFBE}(y; \alpha^*, \lambda^*, \mu^*, \phi^*)$ for all $y \in [\cdot, \uparrow]$:

$$\begin{cases} \alpha(\uparrow - \lambda), & y = \cdot \\ \alpha\lambda, & y = \uparrow \\ (\uparrow - \alpha)f^{Beta}(y; \mu, \phi), & y \in (\cdot, \uparrow) \end{cases} = \begin{cases} \alpha^*(\uparrow - \lambda^*), & y = \cdot \\ \alpha^*\lambda^*, & y = \uparrow \\ (\uparrow - \alpha^*)f^{Beta}(y; \mu^*, \phi^*), & y \in (\cdot, \uparrow) \end{cases}$$

$:i = \uparrow, \dots, I, Y_i \stackrel{iid}{\sim} INFBE(\alpha, \lambda, \mu, \phi)$ ②

$$\prod_{i=\uparrow}^I f^{INFBE}(y_i; \alpha, \lambda, \mu, \phi) = \prod_{i=\uparrow}^I f^{INFBE}(y_i; \alpha^*, \lambda^*, \mu^*, \phi^*) \text{ for all } y_i \in [\cdot, \uparrow].$$

For all $y \in \mathcal{S}_y$???

$:Y \sim INFBE(\alpha, \lambda, \mu, \phi)$ ①

$f^{INFBE}(y; \alpha, \lambda, \mu, \phi) = f^{INFBE}(y; \alpha^*, \lambda^*, \mu^*, \phi^*)$ for all $y \in [\cdot, \uparrow]$:

$$\begin{cases} \alpha(\uparrow - \lambda), & y = \cdot \\ \alpha\lambda, & y = \uparrow \\ (\uparrow - \alpha)f^{Beta}(y; \mu, \phi), & y \in (\cdot, \uparrow) \end{cases} = \begin{cases} \alpha^*(\uparrow - \lambda^*), & y = \cdot \\ \alpha^*\lambda^*, & y = \uparrow \\ (\uparrow - \alpha^*)f^{Beta}(y; \mu^*, \phi^*), & y \in (\cdot, \uparrow) \end{cases}$$

$:i = \uparrow, \dots, I \quad Y_i \stackrel{iid}{\sim} INFBE(\alpha, \lambda, \mu, \phi)$ ②

$$\prod_{i=\uparrow}^I f^{INFBE}(y_i; \alpha, \lambda, \mu, \phi) = \prod_{i=\uparrow}^I f^{INFBE}(y_i; \alpha^*, \lambda^*, \mu^*, \phi^*) \text{ for all } y_i \in [\cdot, \uparrow].$$

مدل رگرسیون خطی چندگانه با متغیرهای مستقل ثابت

$$:i = 1, \dots, I \text{ به ازای } Y_i | \mathbf{x}_i \stackrel{id}{\sim} N(\mathbf{x}'_i \boldsymbol{\beta}, \sigma^2)$$

$$\prod_{i=1}^I f(y_i | \mathbf{x}_i; \boldsymbol{\beta}, \sigma) = \prod_{i=1}^I f(y_i | \mathbf{x}_i; \boldsymbol{\beta}^*, \sigma^*) \quad y_i \in \mathcal{S}_y \text{ all for}$$

$$\frac{1}{\sigma^I} \exp\{-(\mathbf{y} - \mathbf{X}\boldsymbol{\beta})'(\mathbf{y} - \mathbf{X}\boldsymbol{\beta})/2\sigma^2\} = \frac{1}{\sigma^{*I}} \exp\{-(\mathbf{y} - \mathbf{X}\boldsymbol{\beta}^*)'(\mathbf{y} - \mathbf{X}\boldsymbol{\beta}^*)/2\sigma^{*2}\},$$

تساوی بالا برقرار است اگر و تنها اگر $\mathbf{X}\boldsymbol{\beta} = \mathbf{X}\boldsymbol{\beta}^*$ و $\sigma = \sigma^*$

$\mathbf{X}\boldsymbol{\beta} = \mathbf{X}\boldsymbol{\beta}^*$ دلالت بر $\boldsymbol{\beta} = \boldsymbol{\beta}^*$ دارد \iff ماتریس طرحی پرتبه باشد.

ساده سازی تعریف شناسایی

مدل عام

$$(۲) \quad Y = f(\beta) + \varepsilon$$

ساده سازی

تعریف ۲

شناسایی پذیری در حالت کلی مدل های عام: بردار پارامتری β شناسایی پذیر است اگر برای هر بردار β_1 ، β_2 و تابع برداری دلخواه $f(\cdot)$ ، $f(\beta_1) = f(\beta_2)$ دلالت بر $\beta_1 = \beta_2$ بکند. اگر β شناسایی پذیر باشد، آن گاه می توانیم بگوییم پارامتریدن $f(\beta)$ (مدل) شناسایی پذیر است.

ساده سازی تعریف شناسایی

مدل عام

$$(۲) \quad Y = f(\beta) + \varepsilon$$

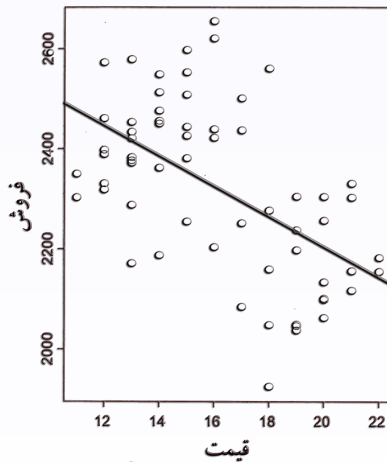
ساده سازی

تعریف ۲

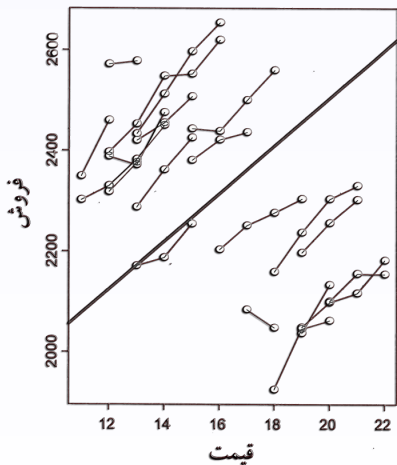
شناسایی پذیری در حالت کلی مدل های عام: بردار پارامتری β شناسایی پذیر است اگر برای هر بردار β_1 ، β_2 و تابع برداری دلخواه $f(\cdot)$ ، $f(\beta_1) = f(\beta_2)$ دلالت بر $\beta_1 = \beta_2$ نکند. اگر β شناسایی پذیر باشد، آن گاه می توانیم بگوییم پارامتریدن $f(\beta)$ (مدل) شناسایی پذیر است.

بخش سوم

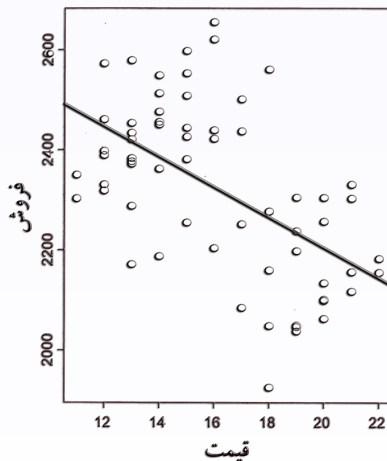
چند قضیه در شناساندن ری مدل های آمیخته



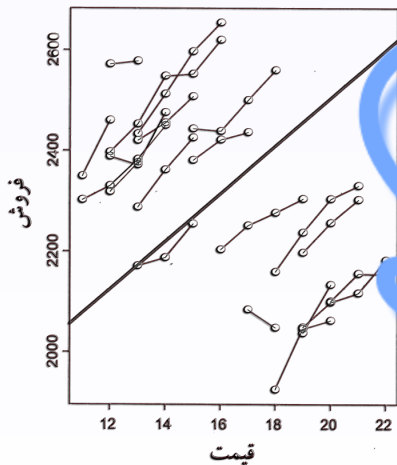
شکل ۱: نمودار پراکنش قیمت محصول و تعداد فروش آن.



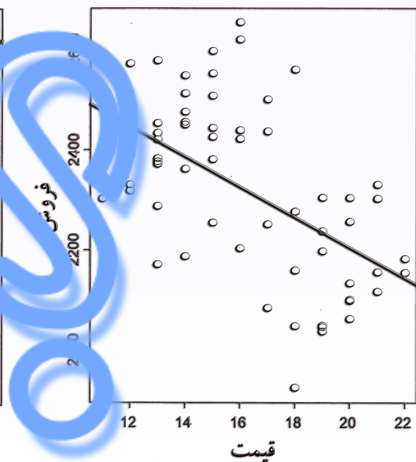
شکل ۲: نمودار پراکنش قیمت و تعداد فروش محصول که داده‌های مربوط به هر فروشگاه به هم وصل شده‌اند.



شکل ۱: نمودار پراکنش قیمت محصول و تعداد فروش آن.



شکل ۲: نمودار پراکنش قیمت و تعداد فروش محصول که داده‌های مربوط به هر فروشگاه به هم وصل شده‌اند.



شکل ۱: نمودار پراکنش قیمت محصول و تعداد فروش آن.

$$\mathbf{Y}_i = \mathbf{X}_i\boldsymbol{\gamma} + \mathbf{W}_i\mathbf{b}_i + \boldsymbol{\varepsilon}_i, \quad i = 1, \dots, I.$$

$$Y_i = \mathbf{X}_i\boldsymbol{\gamma} + \mathbf{W}_i\mathbf{b}_i + \varepsilon_i, \quad i = 1, \dots, I.$$

$$h(E(Y_i)) = \mathbf{x}'_i\boldsymbol{\gamma}, \quad i = 1, \dots, I.$$

$$\mathbf{Y}_i = \mathbf{X}_i\boldsymbol{\gamma} + \mathbf{W}_i\mathbf{b}_i + \boldsymbol{\varepsilon}_i, \quad i = 1, \dots, I.$$

$$h(E(Y_i)) = \mathbf{x}'_i\boldsymbol{\gamma}, \quad i = 1, \dots, I.$$

$$h(E(\mathbf{Y}_i | \mathbf{b}_i)) = \mathbf{X}_i\boldsymbol{\gamma} + \mathbf{W}_i\mathbf{b}_i, \quad i = 1, \dots, I.$$

رابطه‌ی شناساپذیری پارامترهای مدل تکی و توأم: مدل توأم (۳) شناساپذیر است اگر و تنها اگر حداقل یکی از مدل‌های تکی آن شناساپذیر باشد.

به ازای هر بردار پارامتری $(\theta_u, \theta_\varepsilon)$ ، بردار پارامتری $(\theta_u^*, \theta_\varepsilon^*) \neq (\theta_u, \theta_\varepsilon)$ چنان وجود دارد که $Z[\Sigma_u^* - \Sigma_u]Z' = \Sigma_\varepsilon^* - \Sigma_\varepsilon$ برقرار است اگر و تنها اگر به ازای هر بردار پارامتری $\theta_\varepsilon^* \neq \theta_\varepsilon$ ، چنان وجود داشته باشد که $Z'\Sigma_\varepsilon Z \neq Z'\Sigma_\varepsilon^* Z$ و $H_Z[\Sigma_\varepsilon - \Sigma_\varepsilon^*] = \Sigma_\varepsilon - \Sigma_\varepsilon^*$

$$(۳) \quad \Sigma_u^* = \Sigma_u + (Z'Z)^{-1} Z'[\Sigma_\varepsilon - \Sigma_\varepsilon^*] Z(Z'Z)^{-1},$$

که در آن $H_Z = Z(Z'Z)^{-1} Z'$.

رابطه‌ی شناساپذیری پارامترهای مدل تکی و توأم: مدل توأم (۳) شناساپذیر است اگر و تنها اگر حداقل یکی از مدل‌های تکی آن شناساپذیر باشد.

به ازای هر بردار پارامتری $(\theta_u, \theta_\varepsilon)$ ، بردار پارامتری $(\theta_u^*, \theta_\varepsilon^*) \neq (\theta_u, \theta_\varepsilon)$ چنان وجود دارد که $Z[\Sigma_u^* - \Sigma_u]Z' = \Sigma_\varepsilon^* - \Sigma_\varepsilon$ برقرار است اگر و تنها اگر به ازای هر بردار پارامتری $\theta_\varepsilon^* \neq \theta_\varepsilon$ ، چنان وجود داشته باشد که $Z'\Sigma_\varepsilon Z \neq Z'\Sigma_\varepsilon^* Z$ و $H_Z[\Sigma_\varepsilon - \Sigma_\varepsilon^*] = \Sigma_\varepsilon - \Sigma_\varepsilon^*$

$$(۳) \quad \Sigma_u^* = \Sigma_u + (Z'Z)^{-1} Z'[\Sigma_\varepsilon - \Sigma_\varepsilon^*] Z (Z'Z)^{-1},$$

که در آن $H_Z = Z(Z'Z)^{-1} Z'$.

مدل (۳) را مد نظر قرار دهید. فرض کنید $n > k$. اگر به ازای هر دو بردار پارامتری θ_ε^* و θ_ε عضو Θ_ε که $\theta_\varepsilon^* \neq \theta_\varepsilon$ ، $\text{rank}(\Sigma_\varepsilon - \Sigma_\varepsilon^*) > k$ ، آنگاه مدل (۳) شناساپذیر است.

فرض کنید ماتریس‌های کوواریانس Σ_u و Σ_ε به ترتیب دارای ساختارهای UN و CS باشند. به علاوه ماتریس طرح Z در شرط‌های $1'Z \neq 0$ و $\text{rank } Z = k$ که در آن $1 \leq k < (n - 1)$ ، صدق کند. مدل (۳) شناساپذیر است اگر و تنها اگر $H_Z 1 = 1$.

قضیه ۵

مدل (۳) را مد نظر قرار دهید. فرض کنید $n > k$. اگر به ازای هر دو بردار پارامتری θ_ε^* و θ_ε عضو Θ_ε که $\theta_\varepsilon^* \neq \theta_\varepsilon$ ، $\text{rank}(\Sigma_\varepsilon - \Sigma_\varepsilon^*) > k$ ، آنگاه مدل (۳) شناساپذیر است.

نتیجه ۶

فرض کنید ماتریس‌های کوواریانس Σ_u و Σ_ε به ترتیب دارای ساختارهای UN و CS باشند. به علاوه ماتریس طرح Z در شرط‌های $\mathbf{1}'Z \neq \mathbf{0}$ و $\text{rank } Z = k$ که در آن $1 \leq k < (n - 1)$ ، صدق کند. مدل (۳) شناساپذیر است اگر و تنها اگر $H_Z \mathbf{1} = \mathbf{1}$.

قضیه ۵

مدل (۳) را مد نظر قرار دهید. فرض کنید $n > k$. اگر به ازای هر دو بردار پارامتری θ_ε^* و θ_ε عضو Θ_ε که $\theta_\varepsilon^* \neq \theta_\varepsilon$ ، $\text{rank}(\Sigma_\varepsilon - \Sigma_\varepsilon^*) > k$ ، آنگاه مدل (۳) شناساپذیر است.

نتیجه ۶

فرض کنید ماتریس‌های کوواریانس Σ_u و Σ_ε به ترتیب دارای ساختارهای UN و CS باشند. به علاوه ماتریس طرح Z در شرط‌های $\mathbf{1}'Z \neq \mathbf{0}$ و $\text{rank } Z = k$ که در آن $1 \leq k < (n - 1)$ ، صدق کند. مدل (۳) شناساپذیر است اگر و تنها اگر $H_Z \mathbf{1} = \mathbf{1}$.

نتیجه ۷

فرض کنید $n > k$. اگر $\Sigma_\varepsilon = \sigma^2 R$ که در آن $\sigma^2 > 0$ و R یک ماتریس کوواریانس معلوم یا به عبارتی ساختار Σ_ε ، MK باشد، آنگاه مدل (۳) شناساپذیر است.

نتیجه ۸

فرض کنید $n - 1 > k$. اگر ماتریس کوواریانس Σ_ε ، ساختار $MA(1)$ داشته باشد، آنگاه مدل (۳) شناساپذیر است.

نتیجه ۷

فرض کنید $n > k$. اگر $\Sigma_\varepsilon = \sigma^2 R$ که در آن $\sigma^2 > 0$ و R یک ماتریس کوواریانس معلوم یا به عبارتی ساختار Σ_ε ، MK باشد، آنگاه مدل (۳) شناساپذیر است.

نتیجه ۸

فرض کنید $n - 1 > k$. اگر ماتریس کوواریانس Σ_ε ، ساختار $MA(1)$ داشته باشد، آنگاه مدل (۳) شناساپذیر است.

قضیه ۹

فرض کنید ماتریس Z به صورت بالا باشد. مدل (۳) تحت هر یک از شرایط زیر، شناساپذیر نخواهد بود:

(آ) $z = -v$ ، Σ_u و Σ_ε به ترتیب ساختارهای VC و MI داشته باشند.

(ب) $z = -v$ ، $z^T = 1$ ، Σ_u و Σ_ε هر دو ساختار MI داشته باشند.

(پ) $z = -v$ ، Σ_u و Σ_ε به ترتیب ساختارهای MI و VC داشته باشند.

قضیه ۹

فرض کنید ماتریس Z به صورت بالا باشد. مدل (۳) تحت هر یک از شرایط زیر، شناساپذیر نخواهد بود:

(آ) $z = -v$ ، Σ_u و Σ_ε به ترتیب ساختارهای VC و MI داشته باشند.

(ب) $z = -v$ ، $z^2 = 1$ ، Σ_u و Σ_ε هر دو ساختار MI داشته باشند.

(پ) $z = -1$ ، Σ_u و Σ_ε به ترتیب ساختارهای MI و VC داشته باشند.

فرض کنید ماتریس Z به صورت بالا باشد. مدل (۳) تحت هر یک از شرایط زیر، شناساپذیر نخواهد بود:

(آ) $z = -v$ ، Σ_u و Σ_ε به ترتیب ساختارهای VC و MI داشته باشند.

(ب) $z = -v$ ، $z^2 = 1$ ، Σ_u و Σ_ε هر دو ساختار MI داشته باشند.

(پ) $z = -1$ ، Σ_u و Σ_ε به ترتیب ساختارهای MI و VC داشته باشند.

فرض کنید ماتریس Z به صورت بالا باشد. مدل (۳) تحت هر یک از شرایط زیر، شناساپذیر نخواهد بود:

(آ) $z = -v$ ، Σ_u و Σ_ε به ترتیب ساختارهای VC و MI داشته باشند.

(ب) $z = -v$ ، $z^2 = 1$ ، Σ_u و Σ_ε هر دو ساختار MI داشته باشند.

(پ) $z = -1$ ، Σ_u و Σ_ε به ترتیب ساختارهای MI و VC داشته باشند.

فرض کنید ماتریس Z به صورت بالا باشد. مدل (۳) تحت هر یک از شرایط زیر، شناساپذیر نخواهد بود:

(آ) $z = -v$ ، Σ_u و Σ_ε به ترتیب ساختارهای VC و MI داشته باشند.

(ب) $z = -v$ ، $z^2 = 1$ ، Σ_u و Σ_ε هر دو ساختار MI داشته باشند.

(پ) $z = -1$ ، Σ_u و Σ_ε به ترتیب ساختارهای MI و VC داشته باشند.

مدل (۳)، تحت هر یک از شرایط زیر شناسا پذیر است:

(آ) Σ_u ماتریسی معلوم باشد.

(ب) Σ_ε ماتریسی معلوم باشد.

(پ) $Z \Sigma_u Z' \Sigma_\varepsilon^{-1} = K$ که در آن K ، ماتریسی معلوم بوده و $K + I$ پررتبه‌ی ستونی است.

مدل (۳)، تحت هر یک از شرایط زیر شناسا پذیر است:

(آ) ماتریسی معلوم باشد.

(ب) ماتریسی معلوم باشد.

(پ) $Z \Sigma_u Z' \Sigma_\varepsilon^{-1} = K$ که در آن K ، ماتریسی معلوم بوده و $K + I$ پرتبه‌ی ستونی است.

مدل (۳)، تحت هر یک از شرایط زیر شناسا پذیر است:

(آ) ماتریسی معلوم باشد.

(ب) ماتریسی معلوم باشد.

(پ) $Z \Sigma_u Z' \Sigma_\varepsilon^{-1} = K$ که در آن K ، ماتریسی معلوم بوده و $K + I$ پرتبه‌ی ستونی است.

مدل (۳)، تحت هر یک از شرایط زیر شناسا پذیر است:

(آ) ماتریسی معلوم باشد.

(ب) ماتریسی معلوم باشد.

(پ) $Z \Sigma_u Z' \Sigma_\varepsilon^{-1} = K$ که در آن K ، ماتریسی معلوم بوده و $K + I$ پررتبه‌ی ستونی است.

مثال: فروشگاه!

مدل ۱

$$Y_{ij} = \alpha + \beta x_{ij} + u_i + \varepsilon_{ij}, \quad u_i \sim N(0, \sigma_u^2), \quad \varepsilon_{ij} \sim N(0, \sigma^2)$$

آیا این مدل توأم مطلوب است؟

مدل ۲

$$Y_i = \sum_{j=1}^r 1_{n_i} u_i + \varepsilon_i$$

ساختار Σ_{ε_i} توضیحها شناساپذیر شناساناپذیر

مثال: فروشگاه!

مدل ۱

$$Y_{ij} = \alpha + \beta x_{ij} + u_i + \varepsilon_{ij}, \quad u_i \sim N(0, \sigma_u^2), \quad \varepsilon_{ij} \sim N(0, \sigma^2)$$

آیا این مدل توأم مطلوب است؟

مدل ۲

$$Y_i = \sum_{j=1}^r 1_{n_i} u_i + \varepsilon_i$$

ساختار Σ_{ε_i} توضیحها شناساپذیر شناساناپذیر

مثال: فروشگاه!

مدل ۱

$$Y_{ij} = \alpha + \beta x_{ij} + u_i + \varepsilon_{ij}, \quad u_i \sim N(0, \sigma_u^2), \quad \varepsilon_{ij} \sim N(0, \sigma^2)$$

آیا این مدل توأم مطلوب است؟

مدل ۲

$$Y_i \stackrel{r}{=} \mathbf{1}_{n_i} u_i + \varepsilon_i$$

ساختار Σ_{ε_i} توضیحها شناساپذیر شناساناپذیر

مثال: فروشگاه!

مدل ۱

$$Y_{ij} = \alpha + \beta x_{ij} + u_i + \varepsilon_{ij}, \quad u_i \sim N(0, \sigma_u^2), \quad \varepsilon_{ij} \sim N(0, \sigma^2)$$

آیا این مدل توأم مطلوب است؟

مدل ۲

$$Y_i \stackrel{r}{=} \mathbf{1}_{n_i} u_i + \varepsilon_i$$

| | | | |
|---------------------------------|---------|-----------|-------------|
| ساختار Σ_{ε_i} | توضیحات | شناساپذیر | شناساناپذیر |
|---------------------------------|---------|-----------|-------------|

مثال: فروشگاه!

مدل ۱

$$Y_{ij} = \alpha + \beta x_{ij} + u_i + \varepsilon_{ij}, \quad u_i \sim N(0, \sigma_u^2), \quad \varepsilon_{ij} \sim N(0, \sigma^2)$$

آیا این مدل توأم مطلوب است؟

مدل ۲

$$Y_i \stackrel{r}{=} \mathbf{1}_{n_i} u_i + \varepsilon_i$$

| شناسانا پذیر | شناسا پذیر | توضیحا | ساختار Σ_{ε_i} |
|--------------|------------|----------|---------------------------------|
| | ✓ | نتیجه ۱۱ | MI |

مدل ۱

$$Y_{ij} = \alpha + \beta x_{ij} + u_i + \varepsilon_{ij}, \quad u_i \sim N(0, \sigma_u^2), \quad \varepsilon_{ij} \sim N(0, \sigma^2)$$

آیا این مدل توأم مطلوب است؟

مدل ۲

$$Y_i \stackrel{r}{=} \mathbf{1}_{n_i} u_i + \varepsilon_i$$

| شناسانا پذیر | شناسا پذیر | توضیحا | ساختار Σ_{ε_i} |
|--------------|------------|----------|---------------------------------|
| | ✓ | نتیجه ۱۱ | MI |
| × | | نتیجه ۱۰ | CS |

مدل ۱

$$Y_{ij} = \alpha + \beta x_{ij} + u_i + \varepsilon_{ij}, \quad u_i \sim N(0, \sigma_u^2), \quad \varepsilon_{ij} \sim N(0, \sigma^2)$$

آیا این مدل توأم مطلوب است؟

مدل ۲






$$Y_i \stackrel{r}{=} \mathbf{1}_{n_i} u_i + \varepsilon_i$$

| شناسانا پذیر | شناسا پذیر | توضیحا | ساختار Σ_{ε_i} |
|--------------|------------|------------------|---------------------------------|
| | ✓ | نتیجه ۱۱ | MI |
| × | | نتیجه ۱۰ | CS |
| × | | بیش پارامتری شده | UN |

بخش چهارم

نتیجه‌گیری و پیشنهادها

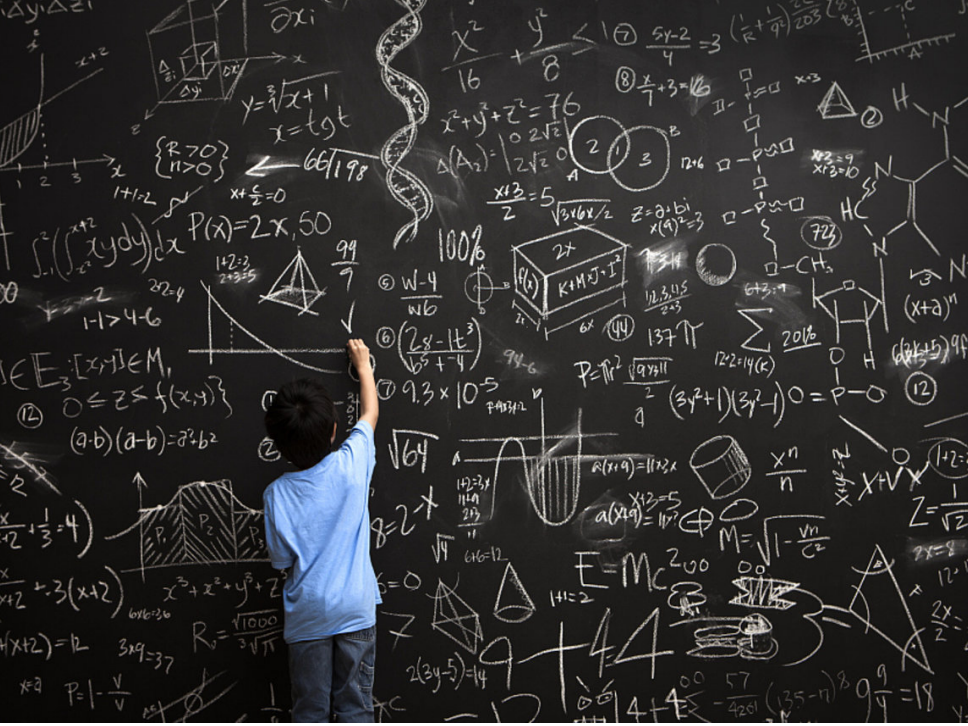
- ۱ تحلیل بیزی مدل‌های بیان شده؛
 - ۲ تحلیل مدل‌های توأم اندازه‌های طولی پیوسته با تکیه‌گاه بازه‌ای و برآمدهای زمان تا رخ داد؛
 - ۳ رگرسیون سری زمانی برای مدل‌سازی پاسخ‌هایی با تکیه‌گاه بازه‌ای؛
 - ۴ ارائه‌ی شرایط لازم و کافی برای شناساپذیری مدل‌های بحث شده؛
 - ۵ تحلیل مدل‌های بیان شده برای داده‌های سانسور شده؛
 - ۶ از آن‌جایی که ممکن است تعداد نقاط آماسیدگی، تصادفی باشد، مطالعه در مورد تشخیص نقاط آماسیدگی و آزمون‌های مربوط به آن از اهداف خواهد بود.
- نتیجه‌گیری:**
- شناساپذیری یکی از ویژگی‌های لازم برای کفایت یک مدل آماری است. وقتی مدلی شناساپذیر نباشد، با هیچ اندازه‌ای از نمونه، نمی‌توان پارامتر حقیقی مدل را تعیین کرد. از سوی دیگر، معمولاً نرم‌افزارهای آماری، بعد از برازش مدل شناساناپذیر در آن‌ها، اشاره‌ای به این مسأله نکرده و خروجی‌های غیرموثق ارائه می‌دهند. بنابراین یافتن راهی برای بررسی شناساپذیری مدل قبل از برازش آن، خالی از فایده نخواهد بود. در این ارائه مروری بر مفهوم این پیشنیاز اساسی دهر مدل پارامتری آماری شد.

-  Demidenko, E. (۲۰۰۴).
Mixed Models: Theory and Applications. John Wiley & Sons.
-  Shao, J. (۲۰۰۳).
Mathematical Statistics (Second ed.). Springer.
-  Wang, W. (۲۰۱۳).
Identifiability of linear mixed effects models. *Electronic Journal of Statistics*, ۷, ۲۴۴ – ۲۶۳.
-  Tabrizi, E., Samani, E. B., and Ganjali, M. (۲۰۱۹).
A note on the identifiability of latent variable models for mixed longitudinal data. *Statistics and Probability Letters*.
-  Tabrizi, E., Samani, E. B., and Ganjali, M. (۲۰۲۰).
Identifiability of parameters in longitudinal correlated poisson and inflated beta regression model with non-ignorable missing mechanism. *Statistics*.

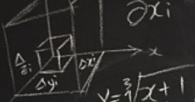


از توجه و صبر شما سپاسگزارم





$$\Delta y = \Delta x$$

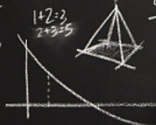


$$y = \sqrt[3]{x+1}$$
$$x = t \cdot g^t$$

$$\begin{cases} R > 0 \\ n > 0 \end{cases}$$
$$1+1=2$$
$$x + \frac{x}{2} = 0$$

$$P(x) = 2x, 50$$

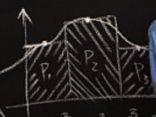
$$\int_{-1}^2 (x+2) y dy dx$$
$$2x=4$$
$$1-1 > 4-6$$



$$E_3 = \{x, y, z\} \in M$$
$$0 \leq z \leq f(x, y)$$
$$(a-b)(a-b) = a^2 - b^2$$

$$\frac{x}{x+2} + \frac{1}{3} = 4$$

$$\frac{x}{x+2} + 3(x+2)$$
$$x(x+2) = 2$$
$$3x+37$$



$$x^3 + x^2 + y^3 + z^3$$

$$R_1 = \frac{\sqrt{1000}}{3\sqrt{15}}$$

$$P = 1 - \frac{V}{V}$$



$$\frac{x^2}{16} + \frac{y^2}{8} <= 1$$
$$\frac{5x-2}{4} = 3$$
$$\frac{x}{7} + 3 = 16$$

$$x^2 + y^2 + z^2 = 76$$

$$\Delta(A_2) = \begin{vmatrix} 0 & 2\sqrt{2} \\ 2\sqrt{2} & 0 \end{vmatrix}$$

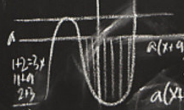
$$\frac{x+3}{2} = 5$$



$$z = a+bi$$
$$x(9)^2 = 3$$

$$\frac{12,345}{243}$$
$$137\pi$$

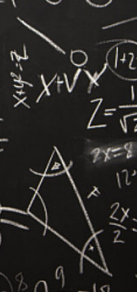
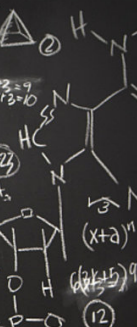
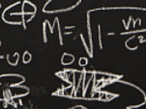
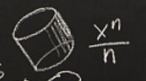
$$P = \pi r^2 \frac{\sqrt{a^2+b^2}}{a}$$
$$(3y^2+1)(3y^2-1) = 0 = P - O$$



$$a(x+9) = 1173x$$
$$a(x+9) = 117$$

$$E = mc^2$$
$$M = \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}$$

$$9 + 44$$
$$2(3y-5) = 14$$



$$\frac{57}{-4201} (35-n)^8$$
$$9 \frac{9}{9} = 18$$